

THKA智能工业调节器

一 产品简介

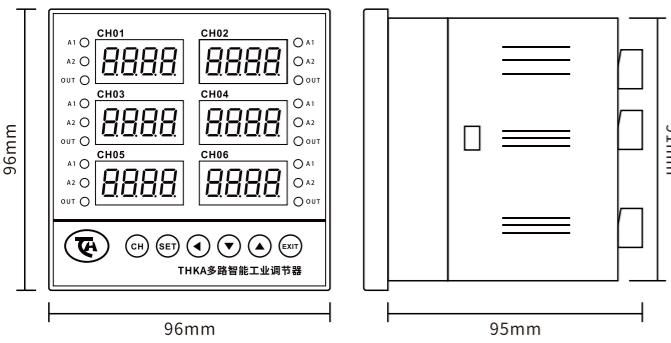
采用计算机微电脑技术，支持多种信号输入，具备PID功能与自整定功能、上下限报警、模拟输出，可用于控制或变送，仪表具备RS485通讯，采用MODBUS RTU通讯协议，可与组态软件或触摸屏组态，并提供配套的上位机软件。

二 输入规格

热电偶：K、S、E、J、T、B、N、R、WRe3-25、WRe5-26、F2
热电阻：PT100、CU50、CU100
电 流：0~20mA、4~20mA
电 压：0~5V、1~5V
毫 伏：0~50mV、0~75mV、0~100mV
电 阻：0~400Ω（用于远传压力表）

三 技术参数

工作电源：AC220V 或 DC24V 或 DC12V(需出厂前确认)
采样速度：1秒/次
环境温度：-10~50.0°C
环境湿度：10~85%RH
报警方式：上限报警与下限报警，两组公共报警输出
控制输出：6路PID调节或报警输出（可自定义输出）
馈电输出：DC24V馈电，用于变送器供电（可接电流<40mA）
通讯接口：RS485 标准MODBUS RTU通讯协议
产品尺寸：96mm(宽)×96mm(高)×95mm(深)
开孔尺寸：92mm(宽)×92mm(高)



四 产品选型

① ② ③

THKA □ □ □

① 通道选择

- 02：两路 万能信号输入
- 03：三路 万能信号输入
- 04：四路 万能信号输入
- 06：六路 万能信号输入

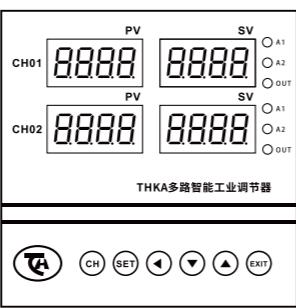
② 主控输出

- 0：2组上下限公共报警继电器输出
- 1：继电器开关量输出 + 上下限公共报警输出
- 7：固态继电器SSR触发输出 + 上下限公共报警
- 8：4-20mA电流输出（最多4路）+ 上下限公共报警

③ 通讯接口

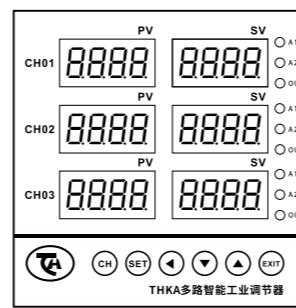
- 空：无通讯
- K：RS485通讯

两路仪表面板



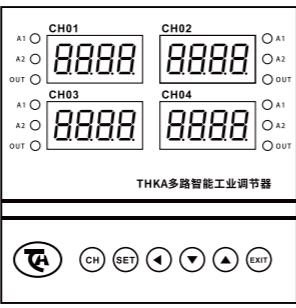
每路一个独立PID控制 + 输出指示灯
每路两个上下限报警指示灯
两个公共报警继电器触发输出
同时显示2路测量值与设定值

三路仪表面板



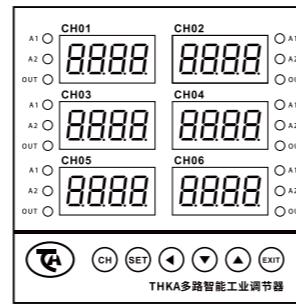
每路一个独立PID控制 + 输出指示灯
每路一个公共上下限报警指示灯
两个公共报警继电器触发输出
同时显示3路测量值与设定值

四路仪表面板



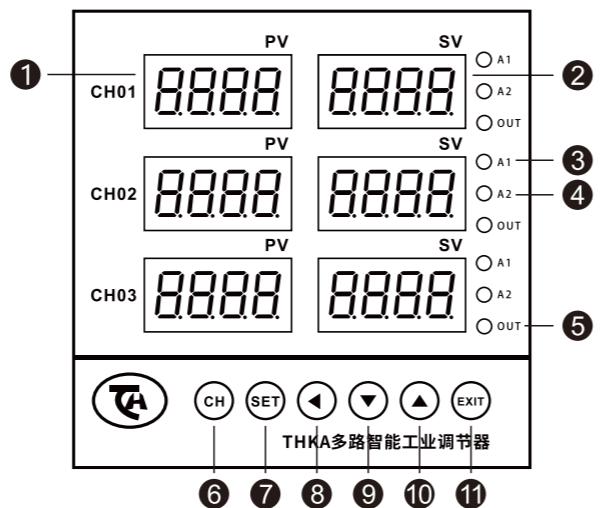
每路一个独立PID控制 + 输出指示灯
两个公共上下限报警指示灯
两个公共报警继电器触发输出
同时显示4路测量值

六路仪表面板



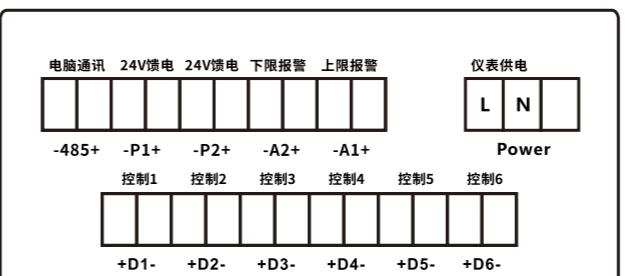
每路一个独立PID控制 + 输出指示灯
每路一个公共上下限报警指示灯
两个公共报警继电器触发输出
同时显示6路测量值

五 产品布局

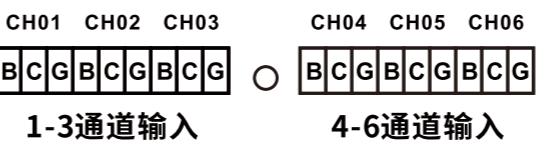


- ① 显示测量值 (PV)
- ② 显示设定值 (SV)
- ③ 上限报警指示灯
- ④ 下限报警指示灯
- ⑤ 控制输出指示灯
- ⑥ 控制参数设定键
- ⑦ 内部参数设定键
- ⑧ 移位键
- ⑨ 减数键
- ⑩ 加数键
- ⑪ 保存并退出键

六 产品接线

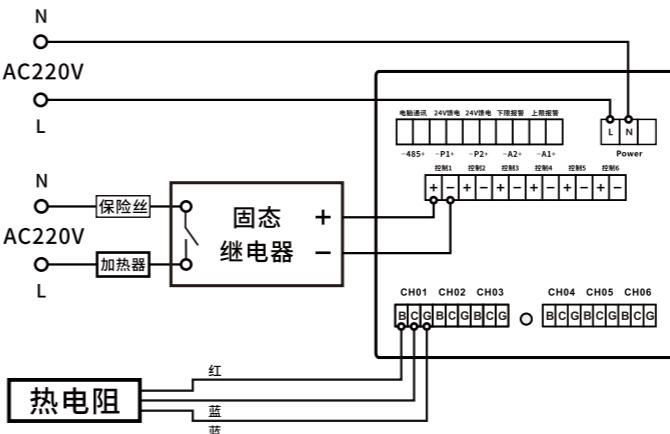


1-6通道控制输出



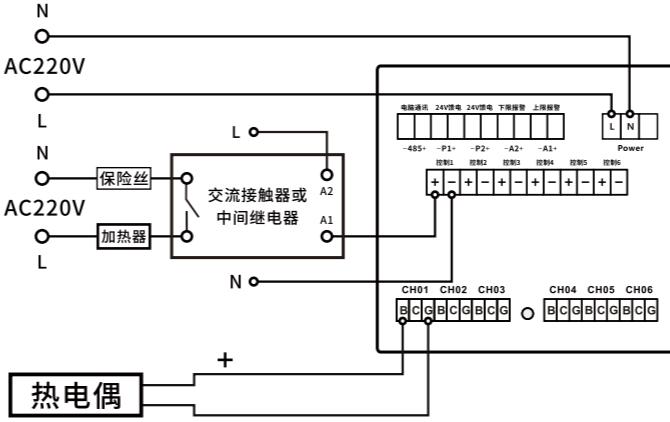
PT100热电阻输入+固态继电器输出接线

三线制铂热电阻，红接B，蓝接C、G。
固态输出为SSR触发输出信号，必须外接固态继电器，仪表输出左正右负。



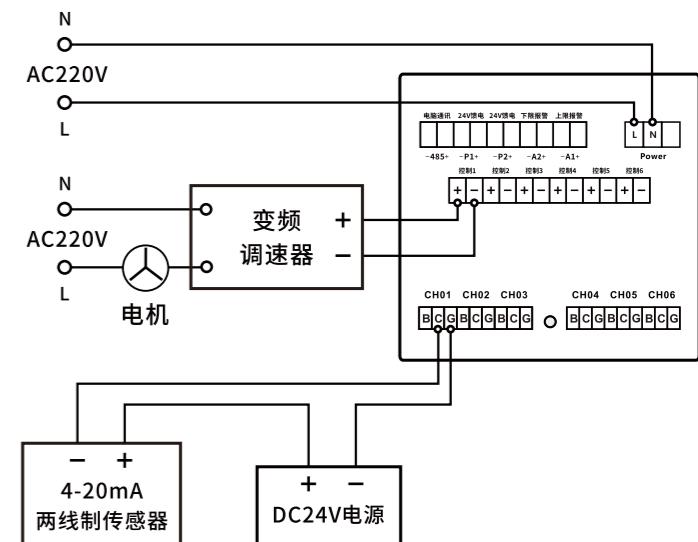
热电偶输入+交流接触器或中间继电器接线

两线制热电偶，正接B，负接G。
继电器输出为无源开关量信号，内置继电器最大支持电流为1A，超过1A必须外接交流接触器或中间继电器。

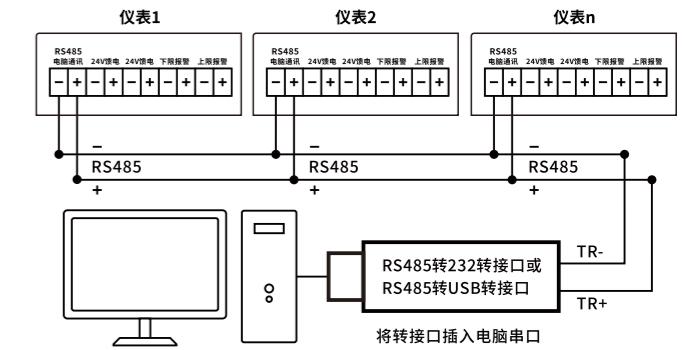


标准电流测量+模拟量输出接线(4-20mA)

4-20mA输入，信号正接DC24V正，信号负接C，DC24V负接G。
4-20mA信号变送器需外接DC24V供电，仪表馈电总电流40mA，请谨慎使用。
模拟量输出可直接控制变频功能的负载，也可控制调压模块，仪表输出左正右负。



计算机通讯布线



七 常用操作

◆ 设定控制温度

按 **(CH)** 键一下，CH01闪动，按 **▲** 或 **▼** 键修改设定温度，按 **◀** 键可移动设置修改位置，按 **EXIT** 键退出并保存。

按 **(CH)** 键两下，CH02闪动，按 **▲** 或 **▼** 键 + **◀** 键，设定第二通道控制温度，CH03~CH06 设定温度以此类推。

◆ 进入公共参数设置

按 **(SET)** 键，显示 **L0LH 66**，按 **▲** **▼** 键 + **◀** 键设为“66”
按 **(SET)** 键进入公共参数设置，重复按 **(SET)** 键下翻切换，具体参数请看背面。

◆ 进入输入控制设置

按 **(SET)** 键，显示 **L0LH 88**，按 **▲** **▼** 键 + **◀** 键设为“88”
按 **(SET)** 键进入输入控制设置，重复按 **(SET)** 键下翻切换，具体参数请看背面。

八 设置公共参数

LOCK 88 参数选择

按SET键，仪表显示LOCK表示输入密码，将LOCK设为88进入公共参数设置，再次按SET进入内部菜单，参数代号显示在左侧第一个数码管位置，参数值显示在右侧第一个数码管位置，设置以下公共参数，重复按SET键。

Addr 0 通讯地址

当仪表与PLC或电脑连接时，此值作为通讯的地址站号，应与PLC或电脑保持一致，通过此值区分不同的仪表，每台仪表地址必须不同，不能冲突。

Baud 9600 波特率

与电脑或PLC通讯时定义通讯速度，应与设备设置一致，否则无法通讯。默认为9600，可以设为4800，也可以设置下方参数代码。
期值为(0:9600、1:19200、2:38400、3:57600、4:115200)

Stop 1 停止位

通讯时的停止位，与电脑或PLC通讯时使用，默认为1个停止位，可修改为2个停止位，推荐使用一个停止位。

AL-P 0 报警定义

AL-P = 0 时，A1为上限报警，A2为下限报警；
AL-P = 1 时，A1为上限报警，A2为上上限报警；
AL-P = 2 时，A1为下限报警，A2为下下限报警。

九 通道输入设置 / 控制设置

LOCK 66 参数选择

按SET键，仪表显示LOCK表示输入密码，将LOCK设为66进入通道输入/控制参数设置，再次按SET进入内部菜单，参数代号显示在左侧第一个数码管位置，参数值显示在右侧第一个数码管位置，设置以下参数，重复按SET键。

CH 1 通道选择

用于选择需要设置的通道，选定通道后按SET键进入当前通道的参数设定。

COPY 0 复制操作

指定要复制的通道参数，如果设置为非0，那么将复制指定通道的参数到当前通道，如果为0，不复制参数。

HY 1 0.5 控制回差

HY1第一通道回差设置，当仪表为位式控制（上下限控制）时，当为反作用模式（如加热时），测量值大于设定值时，仪表输出断开，测量值小于设定值减回差时，仪表输出吸合；当为正作用模式（如制冷时），测量值大于设定值时，仪表输出吸合，测量值小于设定值减回差时，仪表输出断开（下回差）。当PID控制时，此参数无效。

RH 1 200 上限报警

AH1第一通道上限报警值设定，测量值大于报警值加回差时，仪表输出吸合；测量值小于报警值减回差时，仪表输出断开（上下回差）。

AL 1 0 下限报警

AL1第一通道下限报警值设定，测量值小于报警值减回差时，仪表输出吸合；测量值大于报警值加回差时，仪表输出断开（上下回差）。

P 1 0 比例系数

P1第一通道PID控制时的比例系数，当比例系数为0时，仪表采用位式控制，为非0时，当前通道为PID控制模式。输出值与偏差值（设定值-测量值）的比例关系被定义为比例动作，当P值越小，输出作用越弱，输出响应越快，同时也将带来震荡，P值越大，震荡越小，过小会引起滞后。

I 1 100 积分系数

I1第一通道积分时间，单位为秒，输出变化率与偏差值（设定值-测量值）的比例关系被定义为积分动作，当积分时间I越大，控制输出作用减小，当积分时间I越小，控制输出作用加强，过小将引起震荡（I单位为秒）。

D 1 25 微分系数

D1第一通道微分时间，单位为秒，输出值与偏差值（设定值-测量值）的微分比例关系被定义为微分动作，当微分时间D越大，将减小比例震荡，过大反而引起震荡（D单位为秒）。

AL 1 0 自整定操作

当AT为0时，关闭自整定，当AT为1时，开启自整定，自整定的作用在使用PID调节时，如仪表出现超调或滞后，可将AT设为1，用于开启当前通道的自整定，实现自动调节PID参数，以达到理想的PID控制效果。

T 1 10 控制周期

输出动作的周期，当为继电器输出时，建议将此值等于大小10，为固态继电器或模拟输出时将此值设为1。此值越小，控制精度越高。

SC 1 0.0 误差修正

当传感器产生偏差时，可通过此值进行平移修正测量值，设为正数时将在原测量数值上加上相应的值，设为负数时则减去相应的值，此值默认为0。

Sn 1 21 输入类型

指定传感器输入类型，请参考输入类型对照表：

输入信号	输入代码	信号量程	输入信号	输入代码	信号量程
K	00	-200~1300	0-50MV	16	-1999~9999
E	01	-200~800	0-100MV	17	-1999~9999
N	02	-260~1300	0-75MV	18	-1999~9999
J	03	-200~1000	备用	19	
WRe3-25	04	0~2300	CU50	20	-50~150
T	05	-200~400	PT100	21	-200~600
B	06	-50~1800	CU100	22	-50~150
R	07	-50~1700	0-40Ω	27	-1999~9999
S	08	-50~1650	备用	30	
0-20mA	12	-1999~9999	1-5V	31	-1999~9999
4-20mA	13	-1999~9999	0-5V	32	-1999~9999
WRe5-26	14	0~2300	0.5~4.5V温度	40	-40.0~130.0
F2辐射信号	15	700~1800	0.5~4.5V湿度	41	0~100.0

dP 1 1 小数位数

线性输入时：定义小数点位置，以配合用户习惯的显示数值。
采用热电偶或热电阻输入时：此时dP会自动选择温度显示的分辨率。

PSL 1 0 量程下限

定义线性输入信号下限刻度值，对外给定、变送输出显示。例如在采用压力变送器将压力变换为标准的1-5V信号输入。对于1V信号压力为0,5V信号压力为1MPa，希望仪表显示分辨率为0.001mPa，则参数设置如下：
Sh=33(输入类型) dp=3(小数点位置)
P-SL=0.000(确定输入下限1V时压力显示值)

PSH 1 2000 量程上限

参考PSL1量程下限

OPA 1 1 输出方式

主控输出模式定义，为0时为位式控制或PID控制，为1时仪表输出为连续输出，当仪表输出为4-20mA、0-5V、0-10V时，应当输出模式设为1，当仪表为变送输出时，将OPA设为2。如将0-100度温度测量值变送输出为4-20mA，那么将PSH设100、PSL设0、OPA设2、OL设40、OH设200，由于OL与OH出厂已标定，请不要随意修改OL与OH。

OL 1 0 输出下限

输出下限值，当仪表采用PID调节时，用于限定下限功率，一般将OL设为0，OL设为100，如果仪表输出为4-20mA时，输出下限为40，表示输出下限为4mA，将输出上限设为200，表示输出20mA，出厂已修正，建议不要修改。

OH 1 100 输出上限

参考OL1输出下限

CoL 1 0 输出模式

为0时，为反作用控制，如加热；为1时，为正作用控制，如制冷。

En 1 0 输入模式

为0时，各通道输入信号各自显示；为1时，所有通道共用第一路输入信号。

十 基本通讯协议

仪表适用于标准Modbus RTU通讯协议，仪表支持以下所描述的功能码。
默认8位数据，1位停止位（可调），无奇偶校验，波特率9600（可调）。

Modbus RTU 规约命令简介

地址代号(站号)	功能码	寄存器地址位	参数个数	CRC16校验
1个字节	1个字节	两字节(高前低后)	两字节(高前低后)	Modbus RTU协议

功能码对照表

功能码	作用与意义	详细说明
03	读取仪表内部数据	读取仪表内部数据，适用于内部保持寄存器
04	读取测量值数据	读取测量值，适用于测量值寄存器
06	写入仪表内部数据	写入仪表内部数据，适用于内部保持寄存器
16	写入仪表内部数据	支持多个参数同时写入仪表，适用于内部保持寄存器

测量值寄存地址(功能码04)

寄存器地址范围	对应值表示意义
0-5	测量值

内部保持寄存器地址(功能码03、06、16，地址为十进制)

寄存器地址	数据类型	对应值表示意义
0-5	INT16	1~6 通道设定值
256	INT16	LOCK 参数选择菜单
257	INT16	CH 当前通道号
258	INT16	Copy 复制操作
259-366	INT16	0:HY 控制回差 1:AH 上限报警 2:AL 下限报警 3:P 比例系数 4:I 积分系数 5:D 微分系数 6:AT 自整定操作 7:T 控制周期 8:SC 误差修正 9:SN 输入类型 10:DP 小数位数 11:PSL 量程下限 12:PSH 量程上限 13:OPA 输出模式 14:OL 输出下限 15:OH 输出上限 16:COL 输出模式 17:PSL 量程下限 18:PSH 量程上限 19:OPA 输出模式 20:OL 输出下限 21:OH 输出上限 22:COL 输出模式 23:PSL 量程下限 24:PSH 量程上限 25:OPA 输出模式 26:OL 输出下限 27:OH 输出上限 28:COL 输出模式 29:PSL 量程下限 30:PSH 量程上限 31:OPA 输出模式 32:OL 输出下限 33:OH 输出上限 34:COL 输出模式 35:PSL 量程下限 36:PSH 量程上限 37:OPA 输出模式 38:OL 输出下限 39:OH 输出上限 40:COL 输出模式 41:PSL 量程下限 42:PSH 量程上限 43:OPA 输出模式 44:OL 输出下限 45:OH 输出上限 46:COL 输出模式 47:PSL 量程下限 48:PSH 量程上限 49:OPA 输出模式 50:OL 输出下限 51:OH 输出上限 52:COL 输出模式 53:PSL 量程下限 54:PSH 量程上限 55:OPA 输出模式 56:OL 输出下限 57:OH 输出上限 58:COL 输出模式 59:PSL 量程下限 60:PSH 量程上限 61:OPA 输出模式 62:OL 输出下限 63:OH 输出上限 64:COL 输出模式 65:PSL 量程下限 66:PSH 量程上限 67:OPA 输出模式 68:OL 输出下限 69:OH 输出上限 70:COL 输出模式 71:PSL 量程下限 72:PSH 量程上限 73:OPA 输出模式 74:OL 输出下限 75:OH 输出上限 76:COL 输出模式 77:PSL 量程下限 78:PSH 量程上限 79:OPA 输出模式 80:OL 输出下限 81:OH 输出上限 82:COL 输出模式 83:PSL 量程下限 84:PSH 量程上限 85:OPA 输出模式 86:OL 输出下限 87:OH 输出上限 88:COL 输出模式 89:PSL 量程下限 90:PSH 量程上限 91:OPA 输出模式 92:OL 输出下限 93:OH 输出上限 94:COL 输出模式 95:PSL 量程下限 96:PSH 量程上限 97:OPA 输出模式 98:OL 输出下限 99:OH 输出上限 100:COL 输出模式 101:PSL 量程下限 102:PSH 量程上限 103:OPA 输出模式 104:OL 输出下限 105:OH 输出上限 106:COL 输出模式 107:PSL 量程下限 108:PSH 量程上限 109:OPA 输出模式 110:OL 输出下限 111:OH 输出上限 112:COL 输出模式 113:PSL 量程下限 114:PSH 量程上限 115:OPA 输出模式 116:OL 输出下限 117:OH 输出上限 118:COL 输出模式 119:PSL 量程下限 120:PSH 量程上限 121:OPA 输出模式 122:OL 输出下限 123:OH 输出上限 124:COL 输出模式 125:PSL 量程下限 126:PSH 量程上限 127:OPA 输出模式 128:OL 输出下限 129:OH 输出上限 130:COL 输出模式 131:PSL 量程下限 132:PSH 量程上限 133:OPA 输出模式 134:OL 输出下限 135:OH 输出上限 136:COL 输出模式 137:PSL 量程下限 138:PSH 量程上限 139:OPA 输出模式 140:OL 输出下限 141:OH 输出上限 142:COL 输出模式 143:PSL 量程下限 144:PSH 量程上限 145:OPA 输出模式 146:OL 输出下限 147:OH 输出上限 148:COL 输出模式 149:PSL 量程下